

# DOSSIER DE COMPETENCES

## DESSINATEUR PROJETEUR MECANIQUE

**Mr Lamine KAHLAT- 56 ans**

**13 Rue ANIZAN CAMILLON - 93350  
Le BOURGET - FRANCE**

**lamine.kahlat@gmail.com**

**Tel : 0623047297**

**Disponibilité : Immédiate**

**Mobilité : France entière**

### Domaines de connaissances et compétences

- Conception des pièces mécanique sur Logiciels : SolidWorks, CATIA V5, Pro-Engineer, Autocad : pièces usinées, tôleries, mécano-soudées
- Dessin Technique, cotation fonctionnelle, Cotation ISO & GPS
- Calculs & Dimensionnement
- Simulations : Méca3d, ANSYS, Mechanica, Rdm6, CES EduPack
- Fabrication Mécanique : Machines- outils à Commande Numérique et Conventionnelles
- Bureau des Méthodes et Gammes d'usinage
- Electronique, Electrotechnique, Automatismes, Schémas électrique & pneumatique
- Méthode de conception : TRIZ & Brainstorming
- Langages Programmation informatique : Basic, C, C++, Html, ISO, CIMCO.8, SSCNN

### Secteurs

Aéronautique  
Ferroviaire  
Hydraulique  
Maintenance

## EXPERIENCES PROFESSIONELLES :

<b>Société</b>	<b>TSO Caténaire</b>		
<b>Fonction</b>	<b>Conception mécanique sur Autocad</b>		
<b>Date de début de projet</b>	<b>15/07/2019</b>	<b>Date de fin de projet</b>	<b>01/10/2019</b>
<b>Description du projet : Construction de nouveaux Lignes Electriques pour le Transport Ferroviaire.</b>			
<u>Contexte du projet :</u> <ul style="list-style-type: none"><li>• Dans le cadre de la réalisation du projet grand Paris express, la société TSO Caténaire située à Chelles (77) s'occupe de la réalisation du réseau Caténaire les poteaux et les supports des câbles électriques qui alimentes les trains régionaux et TGV</li><li>• Comme les poteaux qui supportent les câbles de la caténaire sont différents les uns des autres en forme et en dimensions, il est préférable d'élaborer une fiche de Calculs Excel permettant un choix définitif</li></ul>			
<u>Réalisations / Activités :</u> <ul style="list-style-type: none"><li>• Conception d'un assemblage 2D de chaque poteau sur AUTOCAD 2018, suivi d'une nomenclature.</li><li>• Etude du réseau ferroviaire pour déterminer l'emplacement de l'ensembles des Poteaux</li></ul>			
<u>Résultats :</u> Réalisation du devis			
<b>Environnement technologique (logiciels)</b>			
Logiciels : Excel, AUTOCAD			

<b>Société</b>	<b>CAI -ACTUATOR-SANNOIS (95)</b>		
<b>Fonction</b>	<i>Dessinateur Mécanique Solidworks</i>		
<b>Date de début de projet</b>	<b>Janvier 2019</b>	<b>Date de fin de projet</b>	<b>Février 2019</b>
<b>Description du projet : Conception et Fabrication de Vannes</b>			
<p><u>Contexte du projet :</u></p> <ul style="list-style-type: none"> <li>• Conception de vannes permettant l'ouverture et fermeture de pompes pour stations hydrauliques, pétrolières et nucléaires...</li> </ul> <p><u>Réalisations / Activités :</u></p> <ul style="list-style-type: none"> <li>• Conception de pièces pour vérins hydrauliques et motorisation en 3D</li> <li>• Assemblage de maquettes numériques en 3D</li> <li>• Mise en plan 2D et nomenclature</li> <li>• Dessin de définition, Cotation fonctionnelle, tolérances géométriques. <ul style="list-style-type: none"> <li>• Assemblages des systèmes réels et essais</li> <li>• Atelier de fabrication mécanique sur machines outils</li> <li>• Montages des ensembles mécaniques</li> <li>• Essais de performances</li> </ul> </li> </ul> <p><u>Résultats :</u>  Réalisation du devis  Fabrication des pièces, assemblages et essais</p>			
<b>Environnement technologique (logiciels)</b>			
<ul style="list-style-type: none"> <li>• Logiciel de CAO : Solidworks</li> <li>• Atelier d'usinage des pièces sur machines outils à commande numérique</li> <li>• Machines d'essais</li> </ul>			

<b>Société</b>	<b>AIR Concept - Neuilly sur Seine (92)</b>		
<b>Fonction</b>	<b>Conception mécanique sur CATIA V5</b>		
<b>Date de début de projet</b>	<b>Mai 2018</b>	<b>Date de fin de projet</b>	Jun 2018
<b>Description du projet : Conception d'équipements aéronautique</b>			
<p><u>Contexte du projet :</u></p> <ul style="list-style-type: none"> <li>➤ Conception d'équipements secondaire permettant la connectique des appareils de pilotage d'un avion à des micro-ordinateurs portant des logiciels spécifiques, afin de tester les performances de ces appareils de pilotage.</li> </ul> <p><u>Réalisations / Activités :</u></p> <ul style="list-style-type: none"> <li>➤ Conception CAO sur le Logiciel CATIA V5 de pièces mécaniques en 3D</li> <li>➤ Assemblage de maquettes numérique en 3D</li> <li>➤ Mise en plan 2D, dessin de définition, cotation fonctionnelle, ISO et GPS</li> </ul> <p><u>Résultats :</u> Réalisation du devis</p>			
<b>Environnement technologique (logiciels)</b>			
Logiciels : CATIA V5			

<b>Société</b>	<b>Parc d'Attraction Disneyland -CHESSY (77)</b>		
<b>Fonction</b>	<i>Dessinateur Mécanique Solidworks</i>		
<b>Date de début de projet</b>	<b>Septembre 2017</b>	<b>Date de fin de projet</b>	<b>Octobre 2017</b>
<b>Description du projet : Maintenance du Parc de Disneyland</b>			
<p><u>Contexte du projet :</u></p> <p>Suite à la réception d'un nouveau matériel de maintenance par le Parc de Disneyland à Chessy provenant de la maison mère sise aux USA, certaines pièces ne figurent pas en maquettes numérique SolidWorks que l'entreprise avait reçues. Pour des raisons de maintenance, il était nécessaire de concevoir en CAO les maquettes Solidworks en 3D de ces pièces qui manquent afin de mettre à jour les assemblages de maquettes numériques, avant de procéder au montage de ce matériel. La réalisation des mises en plan 2D et la nomenclature font aussi partie de ma mission.</p> <p><u>Réalisations / Activités :</u></p> <ul style="list-style-type: none"> <li>• Prise de cotes et schématisation</li> <li>• Conception CAO de pièces mécaniques en 3D sur Solidworks</li> <li>• Assemblage de maquettes numérique en 3D sur Solidworks</li> <li>• Dessin d'ensemble et Mise en plan 2D, Nomenclature, dessin de définition</li> </ul> <p><u>Résultats :</u> Validation des maquettes Solidworks Usinage de pièces mécaniques</p>			
<b>Environnement technologique (logiciels)</b>			
<ul style="list-style-type: none"> <li>• instruments de mesure pieds à coulisse, réglet, mètre</li> <li>• Atelier d'usinage sur machines outils à Commande Numérique</li> <li>• Logiciel CAO : SolidWorks</li> </ul>			

<b>Société</b>	<b>Académie de Créteil - Créteil (94)</b>
<b>Fonction</b>	<b>Enseignant du second degré en Sciences de l'ingénieur</b>

<b>Date de début de projet</b>	<b>01/09/2009</b>	<b>Date de fin de projet</b>	<b>31/08/2016</b>
<b>Description du projet : Enseignant en Construction Mécanique</b>			
<p><u>Contexte du projet</u> :</p> <p>Cours et travaux dirigés selon le programme académique de la matière pour élèves de Lycée Générale et Technologique (SI-STI)</p> <p><u>Réalisations / Activités</u> :</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>• Cours et Travaux pratique sur des systèmes pluri-technologiques indiqués en annexe, Conception en CAO et assemblage de maquettes numérique sur Solidworks</li> <li>• Calculs de paramètres du système et simulations sur logiciels Méca3d, Rdm6</li> <li>• Calculs Mécaniques : Statique, cinématique, dynamique et RDM</li> <li>• Analyse fonctionnelle, cahier des charges fonctionnel et schéma cinématique</li> <li>• Projets de fin d'étude en sciences de l'ingénieur pour élèves de classe terminale</li> <li>. • Pratique du logiciel SolidWorks en Conception 3D de pièces mécaniques, assemblage de maquettes numériques 3D en classes d'équivalence et simulations sur Méca3D, mise en plan 2D. <ul style="list-style-type: none"> <li>• Conception CAO de pièces mécaniques en 3D sur Solidworks</li> <li>• Assemblage de maquettes numérique en 3D sur Solidworks</li> <li>• Dessin d'ensemble et Mise en plan 2D, Nomenclature, dessin de définition</li> </ul> </li> </ul> <p><u>Résultats</u> :</p> <p>Planification du programme de la matière étalée sur l'année scolaire</p>			
<b>Environnement technologique (logiciels)</b>			
<ul style="list-style-type: none"> <li>• Logiciel de CAO : SolidWorks</li> <li>• Logiciels simulations : Méca3D, Rdm6,</li> <li>• CES EduPack : Choix des matériaux</li> <li>• Systèmes pluri-technologique : Essuie Glace de voiture Mercedes, Le Stepper, Agrafeuse électrique, Compresseur, voiture radiocommandé</li> <li>...</li> </ul>			

## OUTILS DE CONCEPTION :

Logiciels	Niveau 1 à 5 (1 Débutant → 5 expert)	Durée d'utilisation (en mois)
Pro Engineer	2	Formation universitaire
Autocad	2	3
Mechanica	2	Formation universitaire
Ansys	2	Formation universitaire
Solidworks	4	70
Catia V5	3	2
Méca 3D	3	70

## FORMATIONS PROFESSIONNELLES ET LANGUES

### Formations

ANNEE	DIPLOME OBTENU	ETABLISSEMENT
2003-2004	DESS Mécanique Matériaux Composites	Université du HAVRE
2002-2003	Maîtrise en Technologie Mécanique	Université du HAVRE
2001-2002	Licence en Technologie Mécanique	Université d'Orléans
1984-1988	Licence en Mécanique - Bac+4	Université d'Annaba -ALGERIE

### Langue

LANGUES	NIVEAU	EXPERIENCE (Voyages, séjours, certificats, etc.)
Anglais	scolaire	Voyage en Malaisie -1998

## REFERENCES PROFESSIONNELLES

SOCIETE	NOM/PRENOM	FONCTION	COORDONNEES
Air Concept - Neuilly sur seine	Mr Yoan BASSILA	Responsable BE	0610177717
Par de Disneyland	Mr Roger GROS DESORMAUX	Responsable BE	0643160640

**Direction de secteur :**

8 rue Branly - BP 21955  
25020 Besançon cedex 7  
Tél. 03 81 52 77 49  
Fax. 03 81 52 59 06  
mél : accueil.wp.adapei@wanadoo.fr

 **CAT Beauregard**

SIRET : 77557133400173 - APE : 853 H

 **CAT Prolaber**

SIRET : 77557133400090 - APE : 853 H

 **CAT Château d'Uzel**

SIRET : 77557133400165 - APE : 853 H

 **AP adapei services**

SIRET : 77557133400272 - APE : 853 H

**ATTESTATION DE STAGE**

Je soussigné, Monsieur Jean-Luc MORTEAU, directeur du secteur Travail Protégé de l'adapei de Besançon, certifie que **Monsieur Lamine KAHLAT** a effectué un stage dans le cadre de son master mécatronique du 30 mai au 16 septembre 2005.

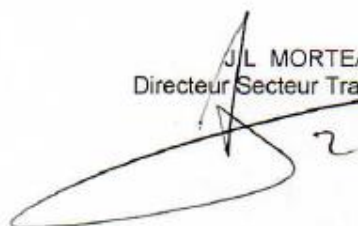
Monsieur Kahlat a participé à l'étude et à la conception d'un poste de montage automatisé. Il a déterminé la rentabilité et l'amélioration de ce poste.

Assidu et motivé, Monsieur Kahlat s'est impliqué personnellement tout au long de son stage.

Besançon, le 21 décembre 2005

Fait pour servir et valoir ce que de droit

JL MORTEAU  
Directeur Secteur Travail Protégé

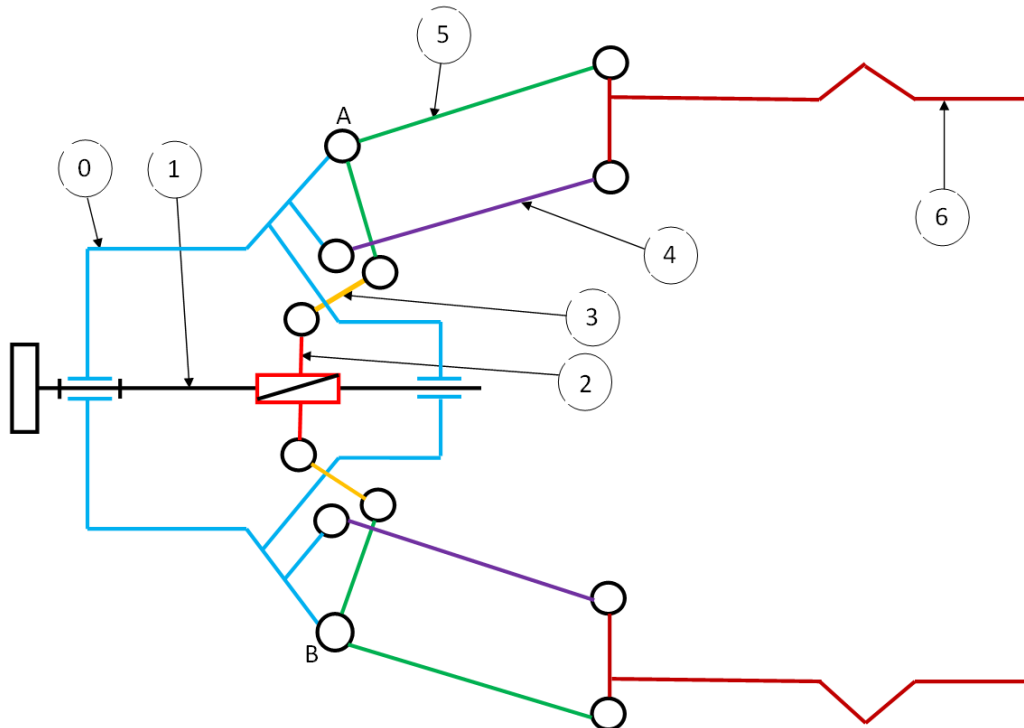


Organismes certificateurs





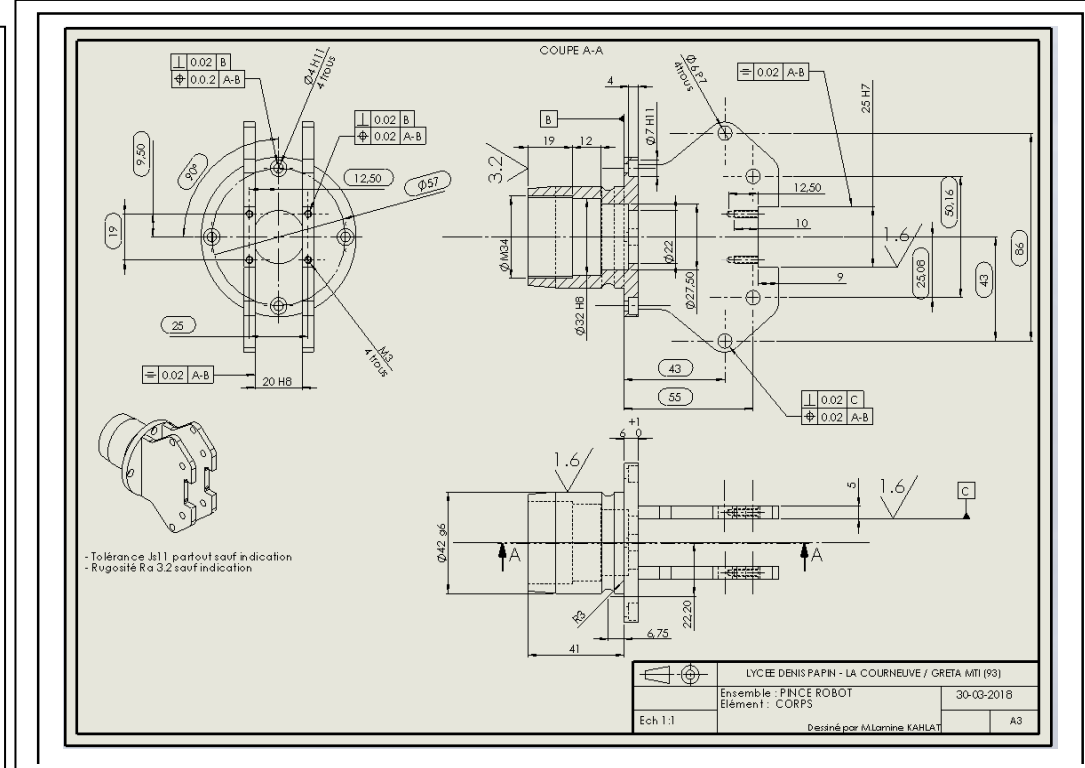
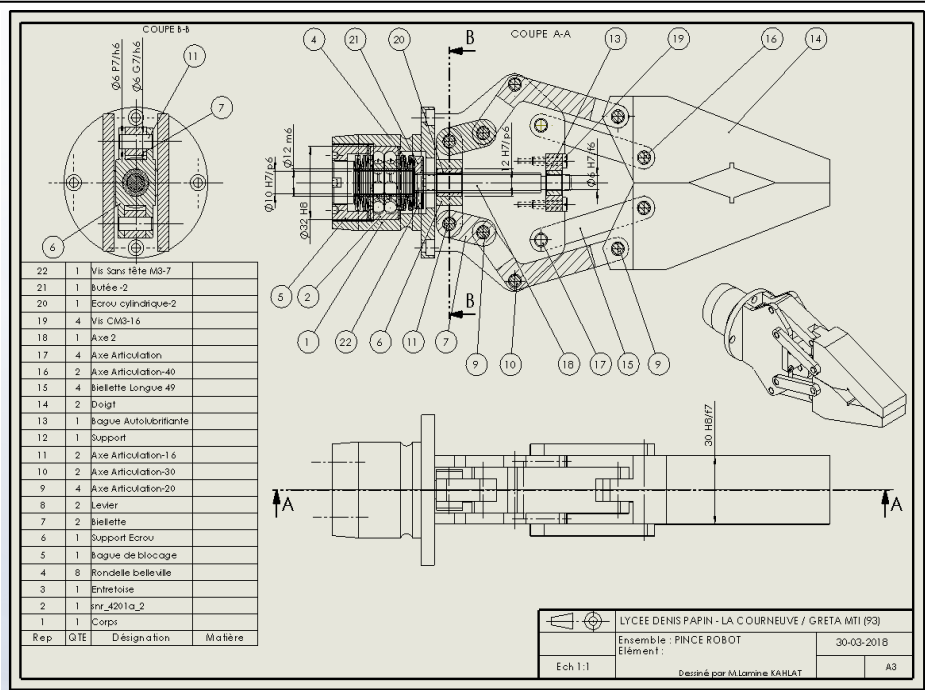
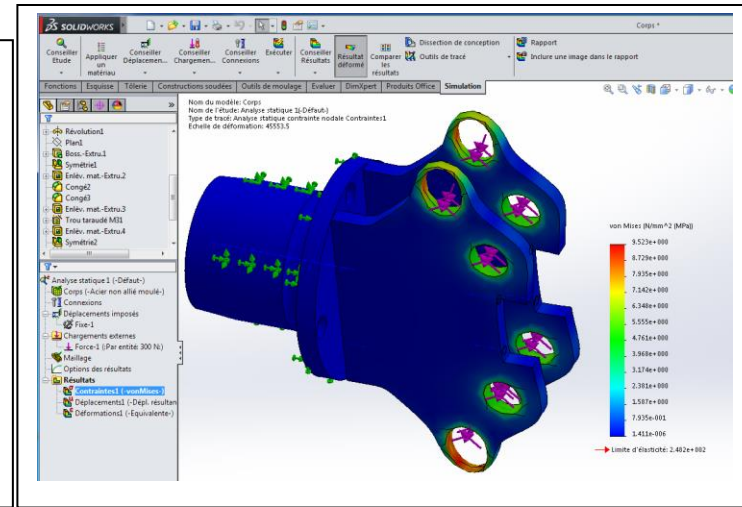
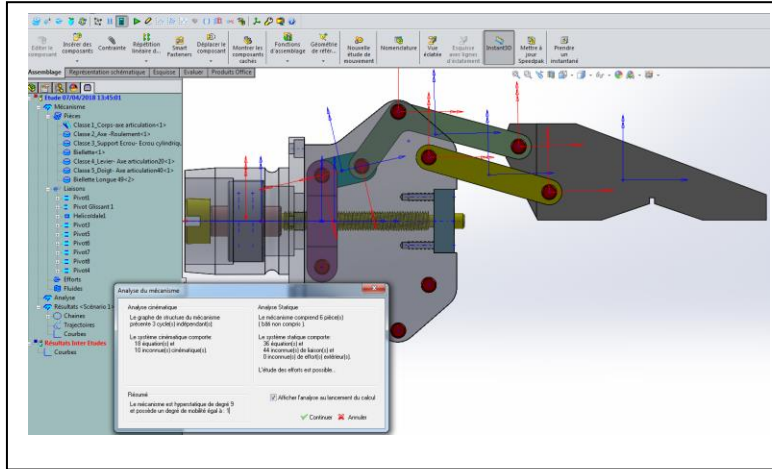
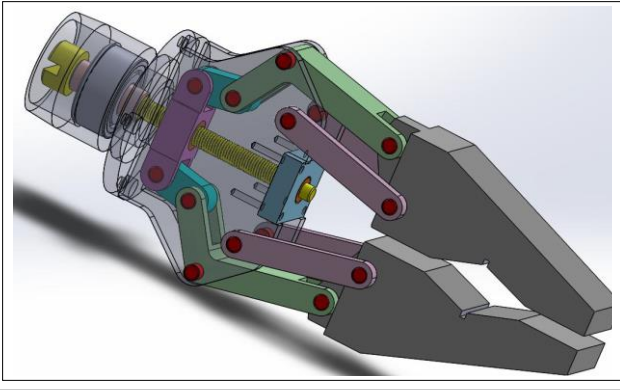
1 - Schéma Cinématique :

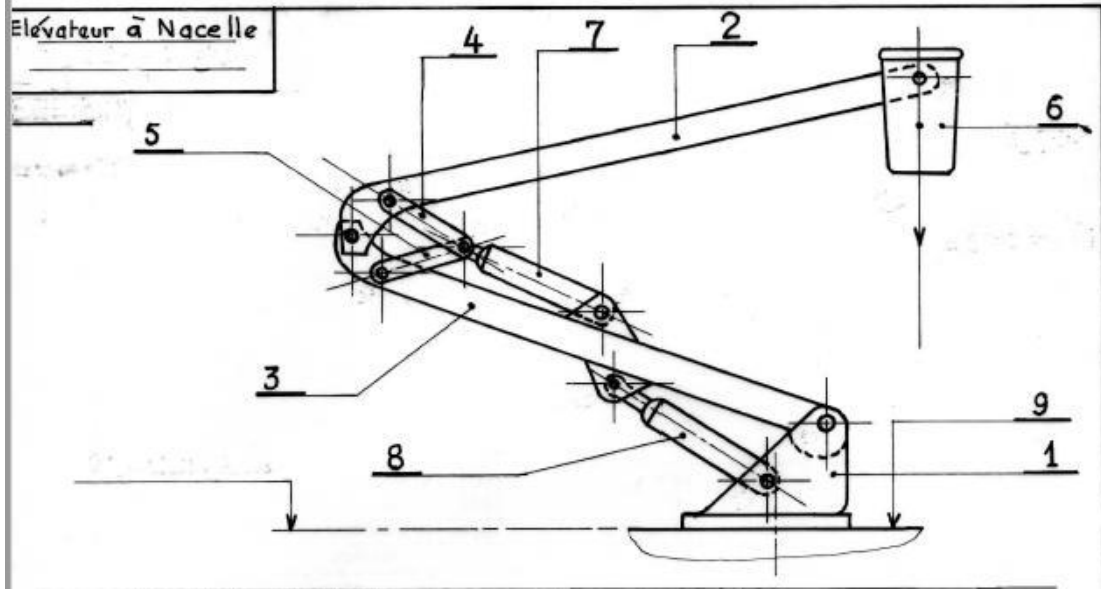


Description :

La vis (1) en liaison pivot par rapport au Bâti (0) est entraînée en rotation par un moteur électrique auxiliaire, elle transmet un mouvement de translation à l'écrou (2). Celui-ci entraîne à son tours les biellettes (3) qui mettent en mouvement plan les biellettes (4) et (5) formant un parallélogramme. Cette forme géométrique du système permet un mouvement de translation vertical des mâchoires (6) de la pince.

## 2- CAO SolidWorks 3D et 2D - Thème : PINCE ROBOT





**Données :**  
 Le dessin ci-contre représente le cahier des charges du système, il schématise un camion élévateur à Nacelle qui comporte la tourelle (1) en liaison pivot par rapport à la benne (9), deux vérins hydrauliques (7-8), deux bras manipulateur (2-3), les biellettes (4-5) et la nacelle (6), dont laquelle s'introduit un ouvrier réparateur de lampadaires.

